



UNIVERSIDAD TECNOLÓGICA DE LA MIXTECA

**Construcción del Repositorio Institucional de
Ciencia Abierta para la UTM**

Nº de proyecto: 296249. Convocatoria: I0035-2017-01

MANUAL DE USUARIO



Heroica Ciudad de Huajuapán de León, Oax., a 5 de Abril de 2019

Contenido

Introducción.....	3
Propósito.....	3
Alcance.....	3
Funcionalidades básicas del RI-UTM.....	3
Depositar RIACTI.....	4
Buscar Información en RI-UTM.....	12
Búsqueda General.....	12
Búsqueda Avanzada.....	13
Menú de búsqueda.....	15
Descarga de información.....	16
Referencias.....	18

Introducción

El objetivo del Repositorio Institucional de la Universidad Tecnológica de la Mixteca (RI-UTM) es almacenar la producción científica y académica de los miembros de esta institución (investigadores y alumnos) y proveer acceso libre de sus contenidos a instituciones nacionales e internacionales. Además, permite incrementar la visibilidad de los documentos, autores y de la propia institución, manteniendo los documentos protegidos a través de la Licencia Creative Commons (CC, 2019).

Para la construcción del RI-UTM se instaló DSpace en su versión 6.3. DSpace es un software de código abierto, que puede ser modificado y extendido de acuerdo a las necesidades de cada organización (DURASPACE, 2019). En este caso se implementaron los requisitos especificados en los Lineamientos Técnicos para el Repositorio Nacional y los Repositorios Institucionales (CONACYT, 2019).

Propósito

Dar a conocer las características principales y formas de funcionamiento del RI-UTM, con el objetivo de almacenar, preservar, difundir y gestionar los Recursos de Información Académica, Científica, Tecnológica y de Innovación.

Alcance

Apoyar y asistir al usuario en las tareas de depósito, búsqueda y descarga de los Recursos de Información Académica, Científica, Tecnológica y de Innovación (RIACTI) como parte de las funcionalidades básicas del RI-UTM.

Funcionalidades básicas del RI-UTM

Los usuarios en RI-UTM pueden realizar las siguientes tareas dentro del sistema:

- Depositar RIACTI.
- Realizar diferentes formas de búsqueda: normales, avanzadas y otras búsquedas como por Comunidades, Autores, Título, Materia, Fecha.
- Revisar la información digital que se tiene en el repositorio.
- Descargar información digital.

En las siguientes secciones se describirán detalladamente cada una de ellas.

Depositar RIACTI

A continuación se describe el proceso para depositar Recursos de Información Académica, Científica, Tecnológica y de Innovación al repositorio. El depósito de los RIACTI se pueden realizar de dos formas: se debe tener permisos de administrador o contar con una cuenta de usuario en el RI-UTM y tener la autorización correspondiente para hacerlo dentro de una o mas de las colecciones ya creadas (esta autorización es dada por el administrador del sistema, dependiendo de tus características de usuario). Sin embargo, por el momento solo se ha habilitado la primera opción, ya que en versiones posteriores se desarrollará también la segunda.

1. Ingresar al sitio <http://repositorio.utm.mx>.
2. Identificar los elementos de la Página principal del RI-UTM (véase Figura 1).

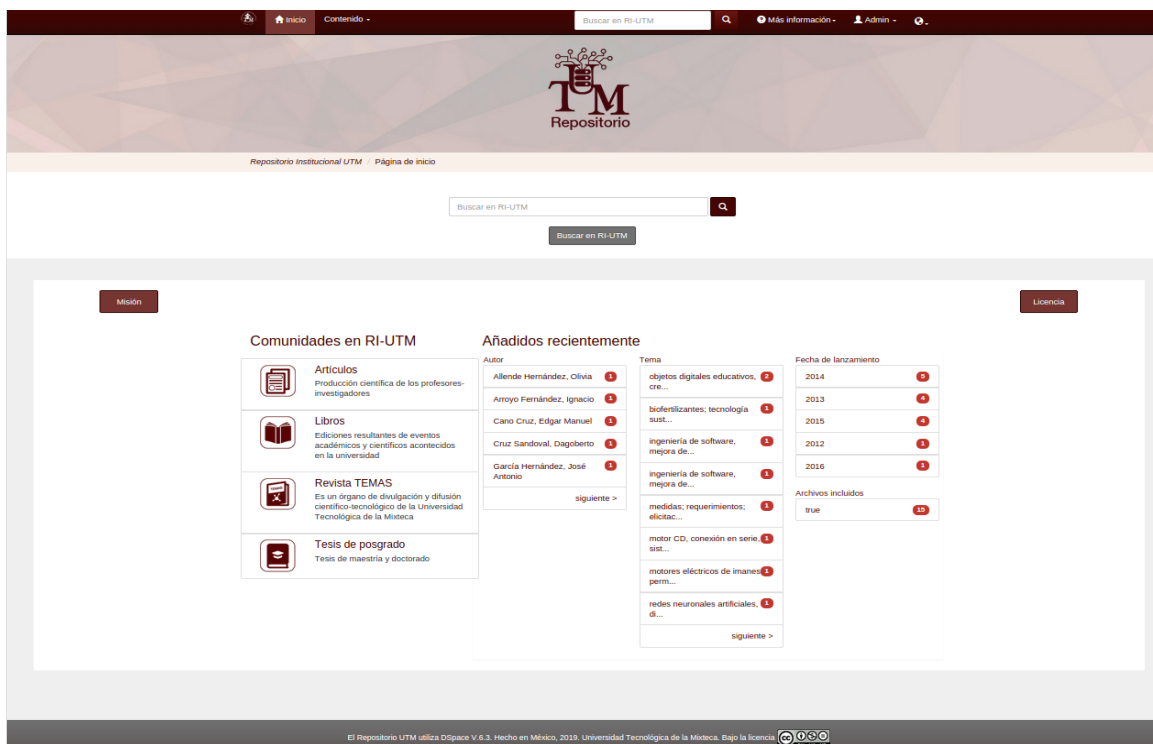


Figura 1. Página Principal de RI-UTM.

Componentes:

- Cabecera. Dentro de esta se encuentran los siguientes componentes:
 - Inicio. Esta opción redirige a la página principal del RI-UTM.
 - Contenido. Muestra un menú con las opciones de: comunidades y buscar elementos ya sea por título, autor o materia.

- Búsqueda. Caja y botón de búsqueda, en ella se pueden hacer búsquedas generales en el RI-UTM.
 - Más información. Contiene un menú con las opciones:
 - Información para depositarios
 - Manual de uso del RI-UTM
 - Video-tutoriales
 - Licencia Creative Commons
 - Admin. Es el menú del administrador, contiene las opciones: Mi-RI-UTM, Alertas, Editar perfil.
 - Ícono de lenguaje. Despliega el lenguaje al que se puede cambiar el sitio del RI-UTM.
- Cuerpo
 - Misión. El presionar este botón se muestra la misión del RI-UTM.
 - Licencia. Este botón despliega el documento donde se describe la licencia bajo la que se publican los RIACTI en el repositorio.
 - Búsqueda. En esta sección también se pueden realizar búsquedas generales.
 - Comunidades. En esta sección se describen brevemente las cuatro comunidades que integran el RI-UTM: Artículos, Libros, Revista TEMAS y Tesis de posgrado. Cada una de estas comunidades tiene colecciones en las que se almacenan los RIACTI.
 - Añadidos recientemente. En esta sección se muestran los autores, temas y fechas de los últimos RIACTI que se han añadido. Además en la sección “Archivos incluidos” se indica cuantos de los RIACTI contienen archivos digitales.
 - Pie. Se especifica la versión de Dspace sobre la que está implementado el RI-UTM y la licencia *Creative Commons* utilizada en el repositorio.
3. Hacer clic en el ícono de “Admin”, y se desplegará un menú.
 4. Hacer clic en “Mi RI-UTM”. La página le solicitará el usuario y contraseña del administrador para acceder (véase Figura 2).



Figura 2. Acceso de Usuarios del RI-UTM

5. Una vez que se haya accedido al RI-UTM como administrador, aparecerá la página “Mi RI-UTM: nombre_del_administrador” (véase Figura 3) donde se muestran:
 1. El botón “Comenzar un nuevo envío”. Con este botón se realiza un envío para el depósito de un RIACTI.

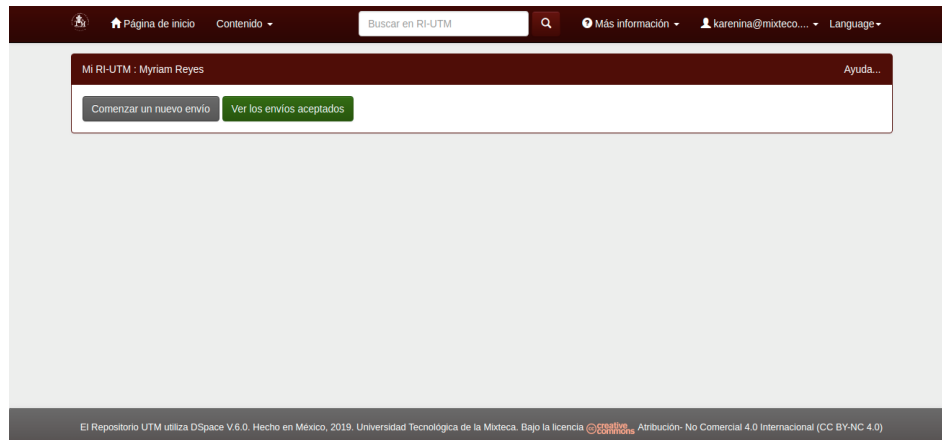


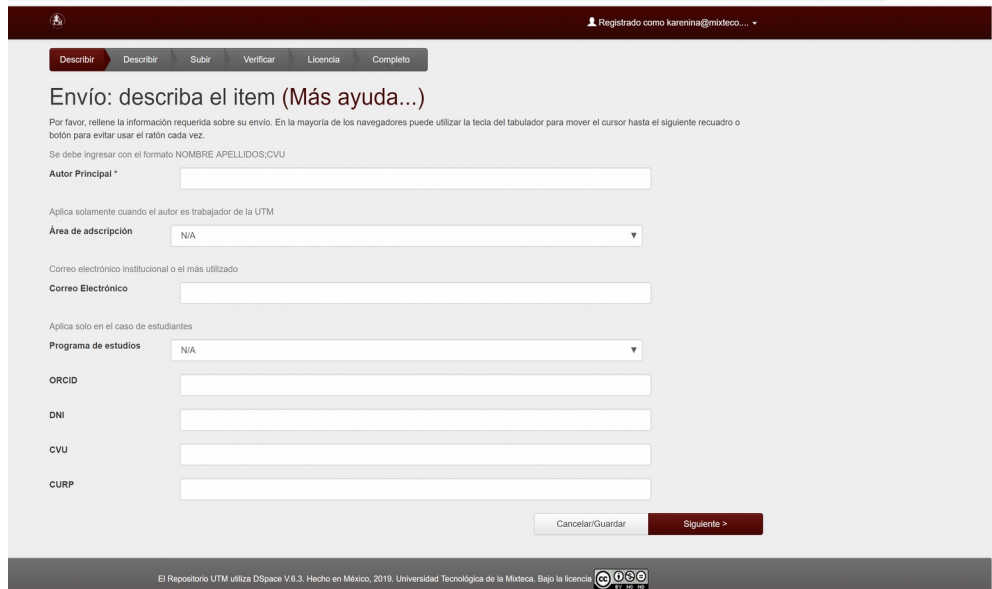
Figura 3. “Mi RI-UTM” del administrador.

2. El botón “Ver los envíos aceptados”. Éste redireccionará a una página que muestra una lista de los RIACTI que han sido depositados en el RI-UTM.
3. En caso de que haya envíos pendientes el sistema mostrará una lista de los envíos sin finalizar y envíos que están en proceso de revisar.
6. Hacer clic en “Comenzar un nuevo envío” para hacer un depósito. Aparecerá un combo de selección para elegir la colección en la que se realizará el depósito del recurso (véase Figura 4).
7. Seleccionar la colección a la cual se enviará el recurso (véase Figura 4). Posteriormente se procederá a describir el recurso siguiendo los siguientes pasos.



Figura 4. Colecciones para realizar el depósito.

1. Describir. Llenar los dos formularios con la información del RIACTI que se vaya a depositar (véase Figura 5 y 6).




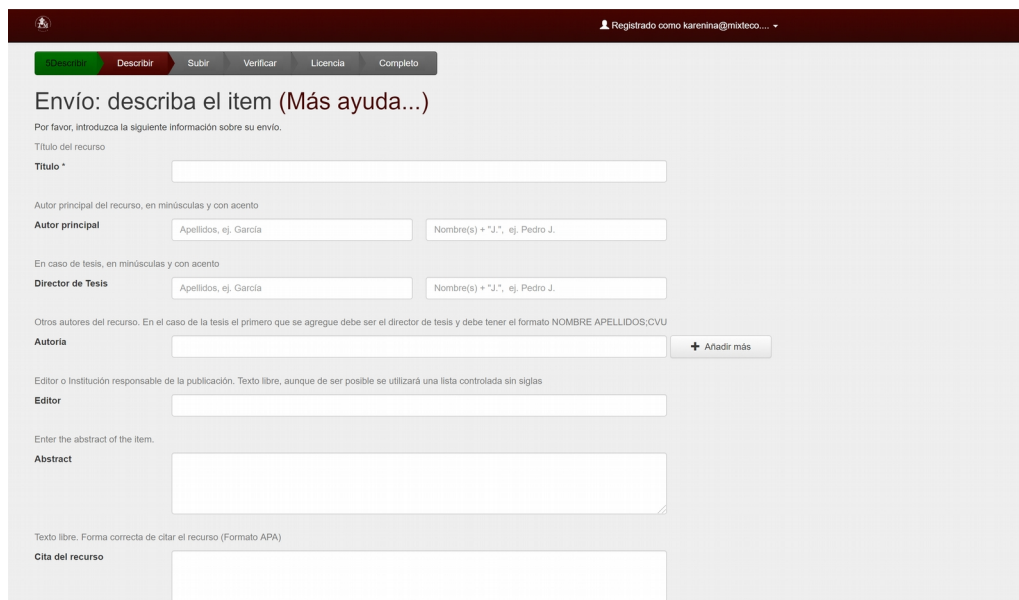
El Repositorio UTM utiliza DSpace V6.3. Hecho en México, 2019. Universidad Tecnológica de la Mixteca. Bajo la licencia 

Figura 5. Describir las características del recurso.




El Repositorio UTM utiliza DSpace V6.3. Hecho en México, 2019. Universidad Tecnológica de la Mixteca. Bajo la licencia 

Figura 6. Describir las características del recurso (continuación).

2. Hacer clic en siguiente para continuar.
3. Seleccionar el documento primario (véase Figura 7).



Figura 7. Subir los archivos correspondientes al envío (continuación).

4. Verificar. En ese paso se muestra todos los datos que se han ingresado, con la opción de corregirlos si es necesario. Comprobar que el archivo ha subido correctamente (véase Figura 8). Realizar cualquier modificación si la información no es correcta o si el archivo no es correcto.

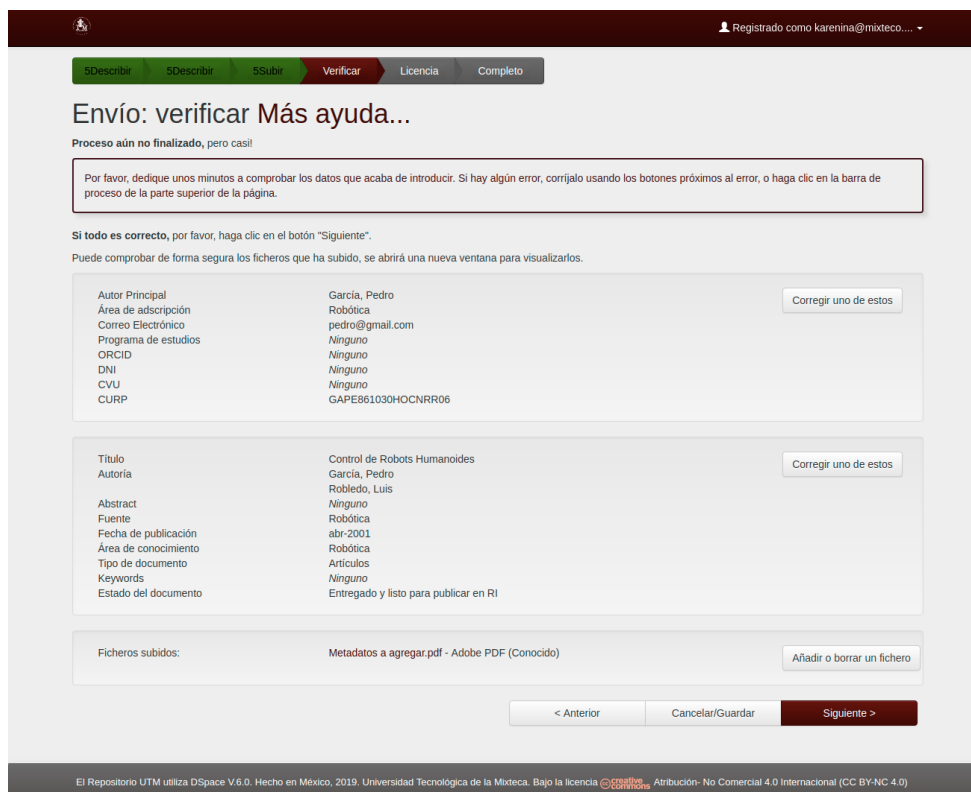


Figura 8. Verificación de los datos de envío.

5. Licencia. El último paso del envío es aceptar la licencia con la que se publicará el RIACTI. Si la licencia no se acepta, el recurso ingresado no se depositará y solo se podrá visualizar en “Mi RI-UTM” hasta que se tome la decisión de aceptar la licencia o rechazar el envío.
6. Hacer clic en el botón “Acepto la licencia” que se muestra en la Figura 9. Al aceptar la licencia finaliza el proceso.
7. Envío finalizado. Al completar todas las partes del proceso se muestra en el mensaje de confirmación como en la Figura 10.
8. Hacer clic en Mi RI-UTM y después en el botón “Ver los envíos aceptados” para poder revisar los recursos enviados. En la Figura 11, se puede ver los envíos realizados. En caso de no haber finalizado el envío, los recursos pueden ser retomados dando clic en “Abrir” (véase Figura 12) y posteriormente puede elegir la opción: editar, visualizar o borrar (véase Figura 13).



5Describir 5Describir 5Subir 5Verificar **Licencia** Completo

Envío: aceptar la licencia de distribución Más ayuda...

Por favor dedique un momento a leer el texto de la licencia y haga clic sobre uno de los botones del final de la página. Si hace clic sobre "Acepto la licencia", está indicando su conformidad con lo que se expone.

No conceder la licencia no borrará su envío. Su ítem permanecerá en su página "Mi DSpace". Usted puede borrar el ítem del sistema o mostrar su acuerdo con la licencia más tarde.

La protección de autoría que se emplea para los documentos del Repositorio Institucional de la Universidad Tecnológica de la Mixteca (RI-UTM) es de creativecommons (CC).
 Permite difundir una obra con su respectiva autoría para que otros la conozcan e incluso la empleen para citarla, sin modificarla o lucrar con ella. Creative Commons la define como de Atribucion-No Comercial y sin Derivadas y es representadas con las siglas CC BY-NC-ND.

Se trata de una licencia restrictiva que permite que otras personas puedan descargar e incluso compartir las obras que consultan siempre y cuando den crédito de autoría. Es decir, atribuyen la obra a quien la publico por primera vez. Pero NO permite que otros la puedan utilizar de forma comercial, ni tienen permitido cambiarlas o derivar otras obras a partir de ella. Este tipo de licencia es la mas restrictiva de todas las que maneja CC.

Al firmar y enviar esta licencia, usted (el (los) autor (es) o los derechos de autor propietario) otorga al RI-UTM el derecho no exclusivo de reproducir, traducir (como se define a continuación), y / o distribuir el recurso (incluyendo el resumen) a nivel mundial en formato electrónico.

Usted acepta que el RI-UTM puede, sin cambiar el contenido, traducir el o los recursos de información a cualquier medio o formato con el propósito de preservación.

También acepta que el RI-UTM puede conservar más de una copia de este envío con fines de seguridad, respaldo y preservación.

Usted declara que la presentación es su trabajo original y que tiene el derecho de otorgar los derechos contenidos en esta licencia.

Si el envío contiene material para el que no posee derechos de autor, usted declara que ha obtenido el permiso sin restricciones del propietario de los derechos de autor para otorgar al RI-UTM los derechos requeridos por esta licencia, y que dicho material de terceros está claramente identificado y reconocido.

SI LA PRESENTACIÓN ESTÁ BASADA EN TRABAJOS QUE SE HA PATROCINADO O APOYADO POR UNA ORGANIZACIÓN QUE NO SEA LA UTM, USTED DECLARA QUE CUMPLIÓ CON LAS OBLIGACIONES REQUERIDAS.

RI-UTM identificará claramente su (s) nombre (s) como autor (es) o dueño (s) del recurso, y no hará ninguna alteración, aparte de lo permitido por esta Licencia, a su presentación.

Figura 9. Licencia del RIACTI.



Registrado como karenina@mixteco....

5Describir 5Describir 5Subir 5Verificar 5Licencia **Completo**

Envío: envío finalizado!

Su envío pasará ahora a un proceso de flujo de trabajo designado para la colección a la que lo está enviando. Recibirá una notificación de correo electrónico tan pronto como su envío pase a formar parte de la colección, o si hubiese algún problema con su envío. También puede comprobar el estado de su envío yendo a la página "Mi RI-UTM".

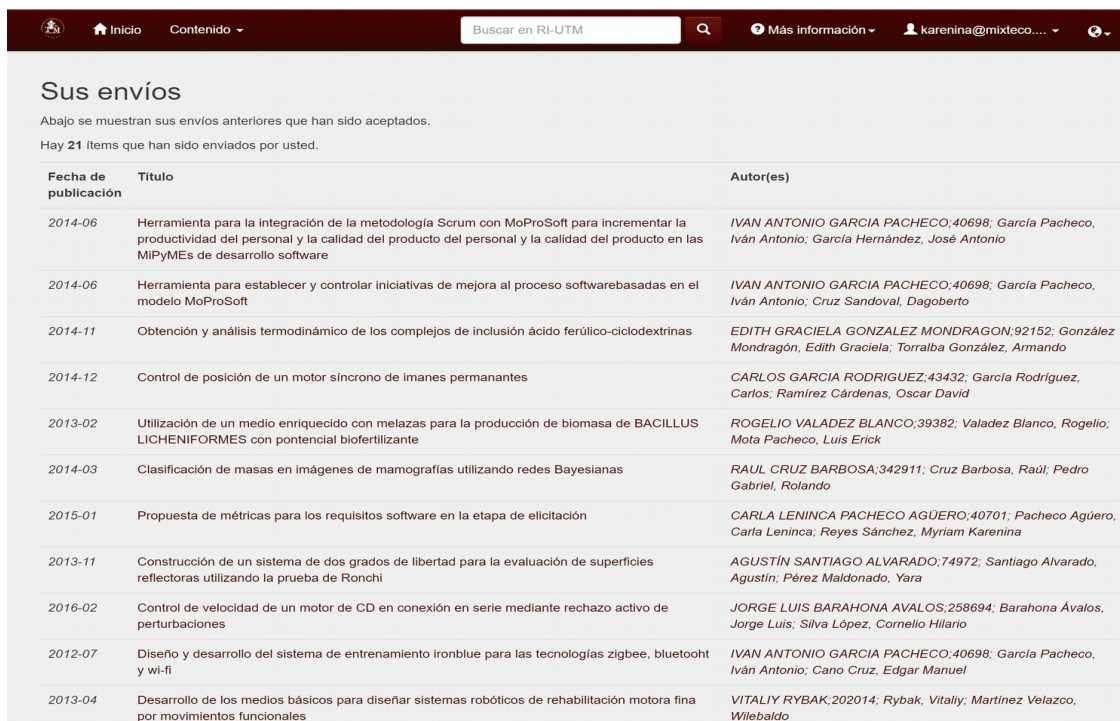
Ir a "Mi RI-UTM"

Comunidades y colecciones

Añadir otro archivo a la colección

El Repositorio UTM utiliza DSpace V.6.0. Hecho en México, 2019. Universidad Tecnológica de la Mixteca. Bajo la licencia  Atribución- No Comercial 4.0 Internacional (CC BY-NC 4.0)

Figura 10. Envío completo. Mensaje de confirmación de que el envío ha finalizado.



Inicio Contenido - Buscar en RI-UTM Más información karenina@mixteco....

Sus envíos

Abajo se muestran sus envíos anteriores que han sido aceptados.

Hay 21 items que han sido enviados por usted.

Fecha de publicación	Título	Autor(es)
2014-06	Herramienta para la integración de la metodología Scrum con MoProSoft para incrementar la productividad del personal y la calidad del producto del personal y la calidad del producto en las MIPyMEs de desarrollo software	IVAN ANTONIO GARCIA PACHECO;40698; García Pacheco, Iván Antonio; García Hernández, José Antonio
2014-06	Herramienta para establecer y controlar iniciativas de mejora al proceso softwarebasadas en el modelo MoProSoft	IVAN ANTONIO GARCIA PACHECO;40698; García Pacheco, Iván Antonio; Cruz Sandoval, Dagoberto
2014-11	Obtención y análisis termodinámico de los complejos de inclusión ácido ferúlico-ciclodextrinas	EDITH GRACIELA GONZALEZ MONDRAGON;92152; González Mondragón, Edith Graciela; Torralba González, Armando
2014-12	Control de posición de un motor síncrono de imanes permanentes	CARLOS GARCIA RODRIGUEZ;43432; García Rodríguez, Carlos; Ramírez Cárdenas, Oscar David
2013-02	Utilización de un medio enriquecido con melazas para la producción de biomasa de BACILLUS LICHENIFORMES con pontencial biofertilizante	ROGELIO VALADEZ BLANCO;39382; Valadez Blanco, Rogelio; Mota Pacheco, Luis Erick
2014-03	Clasificación de masas en imágenes de mamografías utilizando redes Bayesianas	RAUL CRUZ BARBOSA;342911; Cruz Barbosa, Raúl; Pedro Gabriel, Rolando
2015-01	Propuesta de métricas para los requisitos software en la etapa de elicitación	CARLA LENINCA PACHECO AGUERO;40701; Pacheco Agüero, Carla Leninca; Reyes Sánchez, Myriam Karenina
2013-11	Construcción de un sistema de dos grados de libertad para la evaluación de superficies reflectoras utilizando la prueba de Ronchi	AGUSTÍN SANTIAGO ALVARADO;74972; Santiago Alvarado, Agustín; Pérez Maldonado, Yara
2016-02	Control de velocidad de un motor de CD en conexión en serie mediante rechazo activo de perturbaciones	JORGE LUIS BARAHONA AVALOS;258694; Barahona Ávalos, Jorge Luis; Silva López, Cornelio Hilario
2012-07	Diseño y desarrollo del sistema de entrenamiento ironblue para las tecnologías zigbee, bluetooth y wi-fi	IVAN ANTONIO GARCIA PACHECO;40698; García Pacheco, Iván Antonio; Cano Cruz, Edgar Manuel
2013-04	Desarrollo de los medios básicos para diseñar sistemas robóticos de rehabilitación motora fina por movimientos funcionales	VITALIY RYBAK;202014; Rybak, Vitaliy; Martínez Velazco, Wilebaldo

Figura 11. Vista de los envíos realizados.

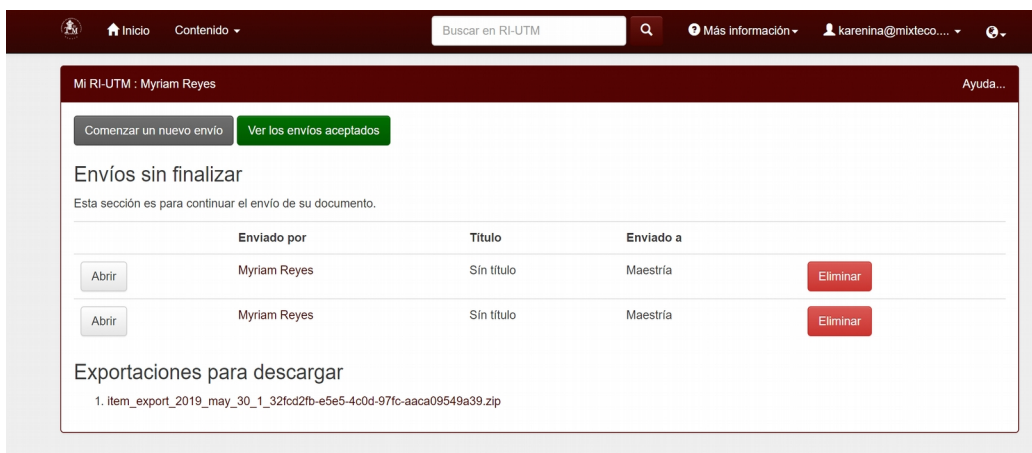


Figura 12. Vista de los documentos pendientes o sin finalizar.

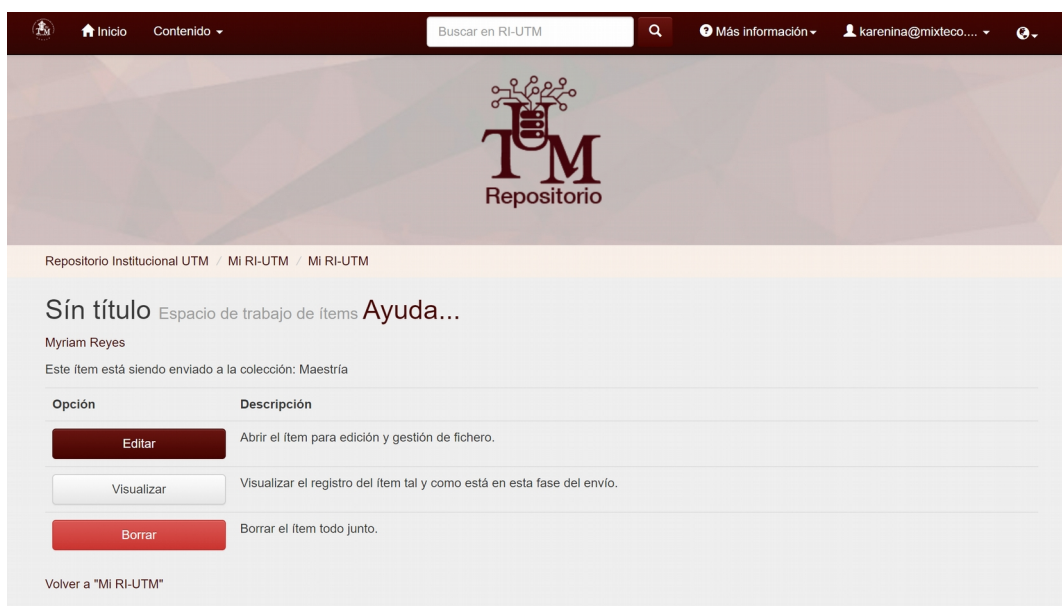


Figura 13. Editar, visualizar o borrar el recurso.

Buscar Información en RI-UTM

Existen varios tipos de búsqueda en el repositorio, la **Búsqueda General**, por medio del **Menú de búsqueda (Contenido)** y la **Búsqueda Avanzada**. La diferencia entre estos tipos radica en que en el caso de la **Búsqueda General**, el usuario introduce una palabra y el motor de búsqueda busca en todos los campos de los ítems (autor, título, fecha, etc), devolviendo cualquier coincidencia hallada, mientras que en la **Búsqueda Avanzada** el usuario puede, a través de una serie de filtros, indicar los campos donde buscar y combinarlos. Sin embargo, para el caso de **Menú de búsqueda**, los parámetros ya son previamente definidos.

Búsqueda General

La Búsqueda General es rápida y directa, pero tiene el inconveniente de que si la consulta no es muy específica, los resultados pueden ser demasiado amplios. Para llevar a cabo este tipo de búsqueda se ingresan los parámetros de búsqueda general en todo el repositorio, como se describe a continuación.

1. Ingresar en Buscar en RI-UTM la(s) palabra(s) clave que queremos encontrar (véase Figura 14).
2. Una vez ingresada(s) la(s) palabra(s) clave en el buscador, se despliega la lista de resultados encontrados al realizar una búsqueda rápida (véase Figura 15).
3. A su vez, se selecciona el recurso que se requiere (véase Figura 18).
4. Se muestra la información básica del recurso y a su vez contiene el URL que al hacer clic, se dirige de manera automática al Repositorio de la Institución (véase Figura 19).
5. Por último, puede acceder al recurso haciendo clic en el botón “Visualizar” (véase Figura 20), accediendo así a la opción de abrir o descargar los archivos digitales.

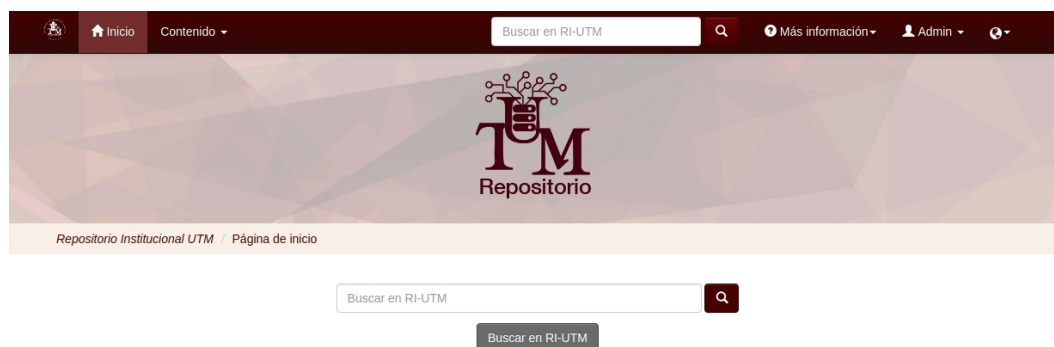
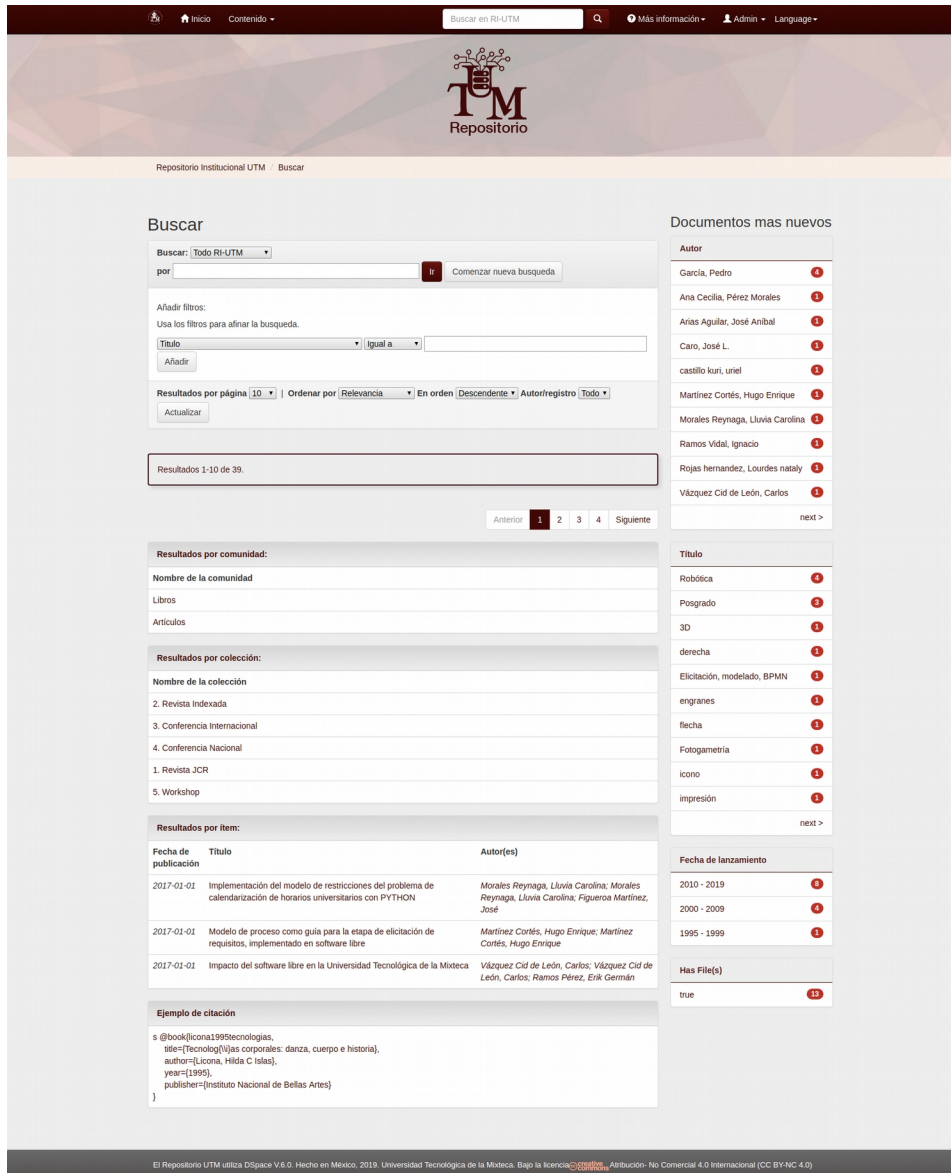


Figura 14. Búsqueda General. En esta sección se ingresa la palabra clave y se despliegan los resultados de la búsqueda general.




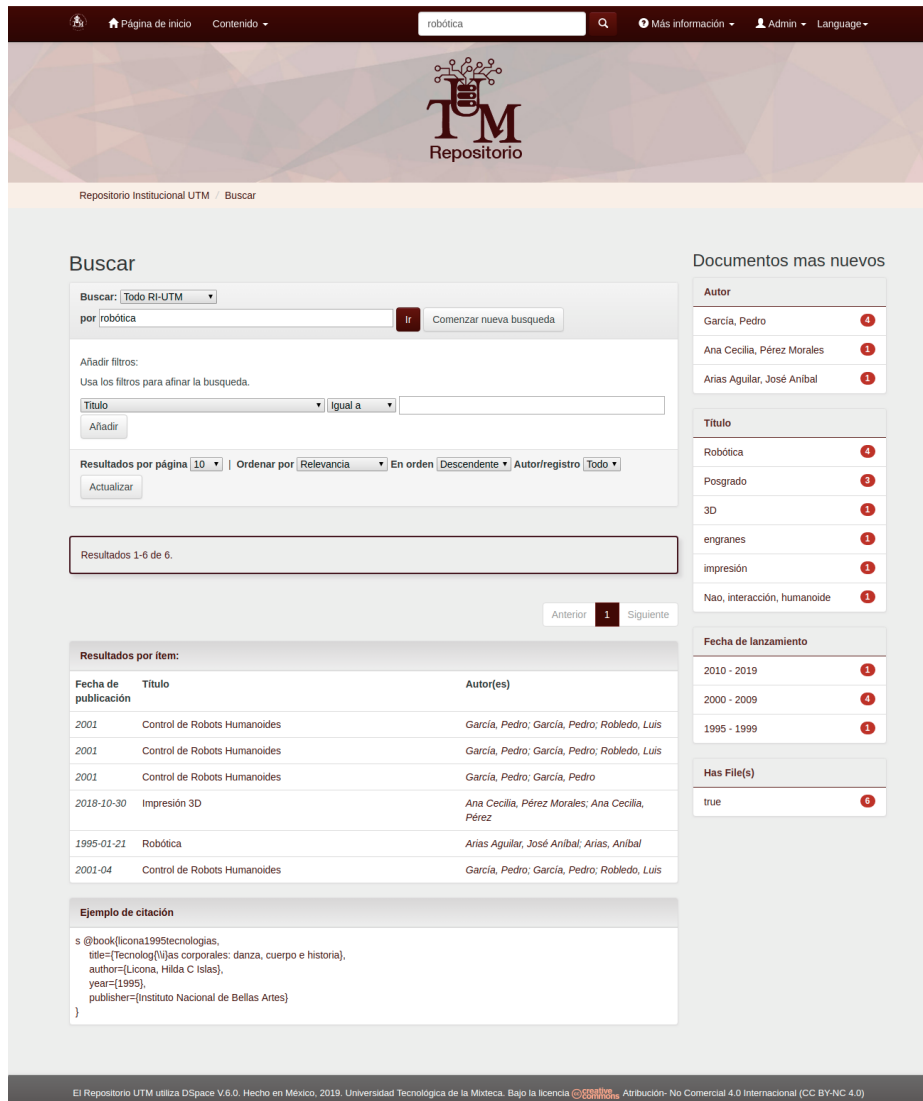
El Repositorio UTM utiliza DSpace V.6.0. Hecho en México, 2019. Universidad Tecnológica de la Mixteca, Bajo la licencia . Atribución- No Comercial 4.0 Internacional (CC BY-NC 4.0)

Figura 15. Búsqueda General. Resultados de la búsqueda general.

Búsqueda Avanzada

La búsqueda avanzada permite efectuar búsquedas sobre campos específicos del repositorio y asociarles filtros de comparación como son: igual a, contiene, no igual a, no contiene. Puede restringir su búsqueda a una colección o dependencia seleccionándola en el menú de cascada que aparece en la caja de búsqueda. Si lo desea buscar en todo el repositorio, deje el menú de cascada en la opción "Todo el Repositorio", la característica de esta búsqueda es que los resultados obtenidos con la Búsqueda Avanzada pueden refinarse más seleccionando el campo por el que desea buscar y asocie más de un término con los conectores que aparecen en la caja de diálogo (véase Figura 16).

1. Cabe indicar que se deben llenar la mayoría de los filtros que aparecen en el formulario (repositorio, institución, formato y lenguaje) para que automáticamente se obtenga la búsqueda deseada (véase Figura 15). Siguiendo los pasos, dar clic en el botón "Ir".
2. Por último dar clic en "Enlace recurso" para ingresar a la página del Repositorio Institucional y podrá elegir la opción: abrir o guardar el o los archivos digitales.



The screenshot shows the search results page for 'robótica' on the UTM Institutional Repository. The search bar contains 'robótica' and the 'Ir' button is highlighted. The results are displayed in a table with columns for 'Fecha de publicación', 'Titulo', and 'Autor(es)'. There are also filters for 'Autor', 'Titulo', 'Fecha de lanzamiento', and 'Has File(s)'. The 'Has File(s)' filter is set to 'true' and shows 6 results.

Fecha de publicación	Titulo	Autor(es)
2001	Control de Robots Humanoides	García, Pedro; García, Pedro; Robledo, Luis
2001	Control de Robots Humanoides	García, Pedro; García, Pedro; Robledo, Luis
2001	Control de Robots Humanoides	García, Pedro; García, Pedro
2018-10-30	Impresión 3D	Ana Cecilia, Pérez Morales; Ana Cecilia, Pérez
1995-01-21	Robótica	Arias Aguilar, José Anibal; Arias, Anibal
2001-04	Control de Robots Humanoides	García, Pedro; García, Pedro; Robledo, Luis

Ejemplo de citación

```
s @book{licona1995tecnologias,
title={Tecnolog[í]as corporales: danza, cuerpo e historia},
author={Licona, Hilda C [s]las},
year={1995},
publisher={Instituto Nacional de Bellas Artes}
}
```

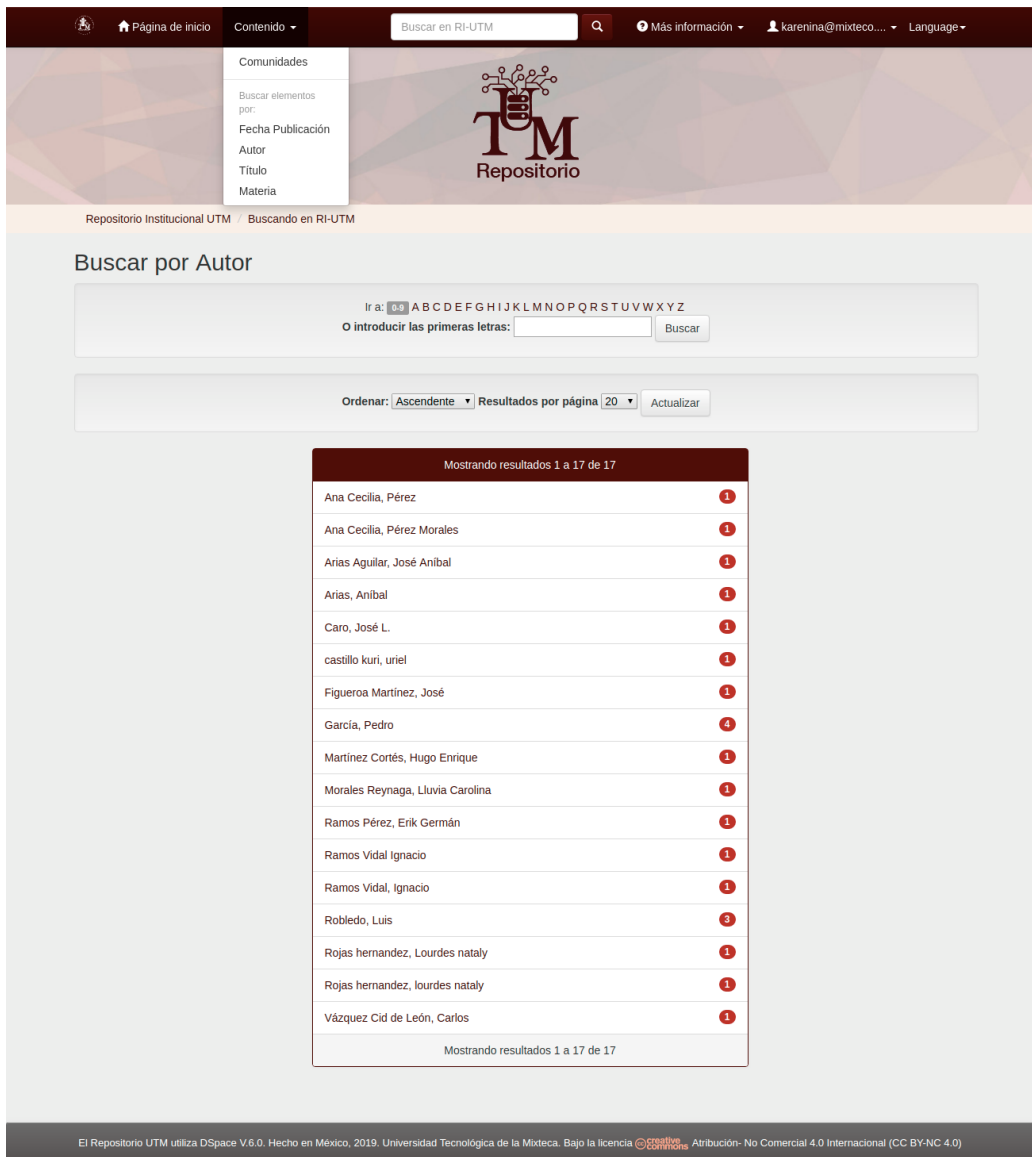
Figura 16. Búsqueda avanzada. En esta sección se ingresan los parámetros y se despliegan los resultados de la búsqueda avanzada.

Menú de búsqueda

En el menú “Contenido” (véase Figura 17), puede buscar por:

- Comunidades
- Fecha Publicación
- Autor
- Título
- Materia

Este tipo de búsqueda tiene la característica de que los parámetros de búsqueda ya se encuentra definidos mediante al menú **Contenido** (véase Figura 17).



Repositorio Institucional UTM Buscando en RI-UTM

Buscar por Autor

Ir a: ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ
 O introducir las primeras letras:

Ordenar: Resultados por página

Mostrando resultados 1 a 17 de 17	
Ana Cecilia, Pérez	1
Ana Cecilia, Pérez Morales	1
Arias Aguilar, José Anibal	1
Arias, Anibal	1
Caro, José L.	1
castillo kuri, uriel	1
Figueroa Martínez, José	1
García, Pedro	4
Martínez Cortés, Hugo Enrique	1
Morales Reynaga, Lluvia Carolina	1
Ramos Pérez, Erik Germán	1
Ramos Vidal Ignacio	1
Ramos Vidal, Ignacio	1
Robledo, Luis	3
Rojas hernandez, Lourdes nataly	1
Rojas hernandez, lourdes nataly	1
Vázquez Cid de León, Carlos	1

Mostrando resultados 1 a 17 de 17


El Repositorio UTM utiliza DSpace V.6.0. Hecho en México, 2019. Universidad Tecnológica de la Mixteca. Bajo la licencia  Atribución- No Comercial 4.0 Internacional (CC BY-NC 4.0)

Figura 17. Búsqueda del menú contenido, los resultados son por fecha de publicación, autor, título o materia.

Descarga de información

Finalmente para llevar a cabo la descarga de archivos y una vez realizada la búsqueda, se muestra a continuación el procedimiento:

1. Selecciona el recurso que se requiere (véase Figura 18).

Resultados por ítem:		
Fecha de publicación	Título	Autor(es)
2001	Control de Robots Humanoides	García, Pedro; García, Pedro
2001	Control de Robots Humanoides	García, Pedro; García, Pedro; Robledo, Luis
2001	Control de Robots Humanoides	García, Pedro; García, Pedro; Robledo, Luis
2001-04	Control de Robots Humanoides	García, Pedro; García, Pedro; Robledo, Luis

Figura 18. Lista de resultados de la búsqueda

2. Se muestra la información básica del recurso y a su vez contiene el URL que al hacer clic, se dirige de manera automática al RIACTI almacenado en el RI-UTM (véase Figura 19).



Repositorio Institucional UTM / Artículos / 1. Revista JCR / Control de Robots Humanoides

Por favor, use este identificador para citar o enlazar este ítem: <http://repositorio.utm.mx:8080/jspui/handle/123456789/51>


Título :	Control de Robots Humanoides
Autor :	García, Pedro García, Pedro
Palabras clave :	Robótica Posgrado
Fecha de publicación :	2001
Citación :	Fuente
URI :	http://repositorio.utm.mx:8080/jspui/handle/123456789/51

Figura 19. Detalles del recurso seleccionado.

3. Por último, puede acceder al archivo digital haciendo clic en el botón **Visualizar** (véase Figura 20), accediendo así a la opción de abrir o descargar.

Ficheros en este ítem:

Fichero	Descripción	Tamaño	Formato	
2. La productividad en la industria manuf. mexicana.pdf	industria Mexicana	351.06 kB	Adobe PDF	Visualizar
Subir_documento.pdf	subir documento	114.02 kB	Adobe PDF	Visualizar
5VQK8IK.jpg	image description	850.4 kB	JPEG	Visualizar

Mostrar el registro Dublin Core completo del ítem 

[f SHARE](#) [Tweet](#)

Los ítems de RI-UTM están protegidos por copyright, con todos los derechos reservados, a menos que se indique lo contrario.

Figura 20. Lista de ficheros del recurso.

Referencias

1. CONACYT, LINEAMIENTOS TÉCNICOS PARA EL REPOSITORIO NACIONAL Y LOS REPOSITORIOS INSTITUCIONALES, Disponible en: <http://www.siicyt.gob.mx/index.php/normatividad/2-conacyt/4-conacyt/1499-lineamientos-tecnicos-para-el-repositorio-nacional-y-los-repositorios-institucionales/file>. Último acceso: Junio 2019.
2. Creative Commons (CC). Disponible en: <https://creativecommons.org/licenses/?lang=es>. Último acceso: Junio 2019.
3. DURASPACE, DSpace, Disponible en: <https://duraspace.org/dspace/>. Último acceso: Junio 2019.